PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-114936

(43) Date of publication of application: 21.04.2000

(51)Int.CI.

H03K 4/06 H02P 7/63

(21)Application number: 10-287653

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

09.10.1998

(72)Inventor: TAGAMI HIROZO

ISHIMOTO KENJI

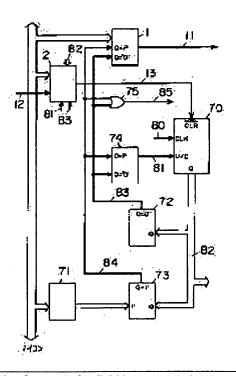
ISOMURA YOSHINORI

(54) DIGITAL TRIANGULAR WAVE FORM GENERATION DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To remove mutual interference between devices by switching the operation of a count-up operation with the matching signal of a first digital comparator to a count-down operation with the matching signal of a second digital comparator, generating a synchronous control signal with the matching signals of the both comparators and controlling the operation of an up/down counter with a synchronous control signal inputted from outside.

SOLUTION: A digital triangular wave form generating device is provided with an up/down counter 70 which counts a source clock 80 and can change over a count-up operation and a count-down operation by a count direction switch signal 81 and a first register 71. The first register 71 can be rewritten by a micro computer and holes the maximum value of count-up. The digital triangular wave form generation device is provided with a first digital comparator 72. The first digital comparator 72 detects that the content of the up/down counter 70 is matched with '0'.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

07.03.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3659024

[Date of registration]

25.03.2005

[Number of appeal against examiner's decision of

This Page Blank (uspto)

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

This Page Blank (uspto)

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-114936 (P2000-114936A)

(43)公開日 平成12年4月21日(2000.4.21)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ			テーマコート*(参考)
H03K	4/06		H03K	4/06	Α	5H576
H02P	7/63	302	H02P	7/63	302K	,
		•			302L	

		審査請求	未請求 請求項の数8 OL (全 12 頁)		
(21)出願番号	特願平10-287653	(71)出願人			
(22)出願日	平成10年10月9日(1998.10.9)	,	松下電器産業株式会社 大阪府門真市大字門真1006番地		
		(72)発明者	田上 博三 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内		
		(72)発明者	石本 憲治 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内		
		(74)代理人	100097445 弁理士 岩橋 文雄 (外2名)		
•			最終頁に続く		

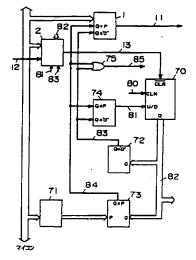
(54) 【発明の名称】 ディジタル三角波波形発生装置

(57)【要約】

【課題】 ディジタル三角波波形発生装置において、波 形発生装置を複数同時に使用した場合の各装置間の波形 生成タイミングの同期を取ることで、信号干渉による装 置間の誤動作をなくし信頼性向上を図ることを目的とす る。

【解決手段】 カウントクリアおよびカウント方向切換 可能なアップダウンカウンタと、カウンタが0と一致し たことを検出する第1のディジタルコンパレータと、カ ウンタが設定値と一致したことを検出する第2のディジ タルコンパレータと、カウント方向切換手段と、第1の ディジタルコンパレータと第2のディジタルコンパレー タより同期制御信号を生成するホスト処理手段と、外部 から入力される同期制御信号によりアップダウンカウン タ動作を制御するスレーブ処理手段からなる。

| --ホスト処理手段 アナー・- 第1のレジスト 72…第四ディジタルエンバレータ 73…第2のディジタルコンバレータ 2·--スレープ処理手段 ||--何期制御出力信号 12--- 周期制御入力信号 74…カウント方向切換手段 13…カウントクリア信号 80--・ソースクロック 81---カウント方向切換信号 82---カウントデータ 70…アップダウンカウンタ



【特許請求の範囲】

【請求項1】 一定の周波数で発振するソースクロック をカウントしカウントアップ動作とカウントダウン動作 をカウント方向切換信号にて切換可能およびカウントク リア信号にてカウント内容を0にクリア可能なアップダ ウンカウンタと、データが書き換え可能なレジスタでカ ウントアップの最大値を保持する第1のレジスタと、前 記アップダウンカウンタの内容が0と一致したことを検 出する第1のディジタルコンパレータと、前記アップダ ウンカウンタの内容が前記第1のレジスタと一致したこ 10 とを検出する第2のディジタルコンパレータと、前記カ ウント方向切換信号を前記第1のディジタルコンパレー タの一致信号にてカウントアップ動作に、また前記第2 のディジタルコンパレータの一致信号にてカウントダウ ン動作に切換動作するカウント方向切換手段と、前記第 1のディジタルコンバレータの一致信号と第2のディジ タルコンパレータの一致信号より同期制御信号を生成す るホスト処理手段を備えたディジタル三角波波形発生装 置。

【請求項2】 第1のディジタルコンパレータの一致信 20 号もしくは第2のディジタルコンパレータの一致信号のいずれか一方を同期制御出力信号として出力するホスト処理手段を備えた請求項1記載のディジタル三角波波形発生装置。

【請求項3】 データが書き換え可能なレジスタで一致信号出力選択値を保持する第2のレジスタと前記第2のレジスタにより第1のディジタルコンパレータの一致信号もしくは第2のディジタルコンパレータの一致信号のいずれか一方を同期制御出力信号として出力する第1のセレクタからなるホスト処理手段を備えた請求項1また 30は請求項2記載のディジタル三角波波形発生装置。

【請求項4】 一定の周波数で発振するソースクロック をカウントしカウントアップ動作とカウントダウン動作 をカウント方向切換信号にて切換可能およびカウントク リア信号にてカウント内容を0にクリア可能なアップダ ウンカウンタと、データが書き換え可能なレジスタでカ ウントアップの最大値を保持する第1のレジスタと、前 記アップダウンカウンタの内容が0と一致したことを検 出する第1のディジタルコンパレータと、前記アップダ ウンカウンタの内容が前記第1のレジスタと一致したこ とを検出する第2のディジタルコンパレータと、前記カ ウント方向切換信号を前記第1のディジタルコンパレー タの一致信号にてカウントアップ動作に、また前記第2 のディジタルコンパレータの一致信号にてカウントダウ ン動作に切換動作するカウント方向切換手段と、外部か ら入力される同期制御信号により前記アップダウンカウ ンタの動作を制御するスレーブ処理手段を備えたディジ タル三角波波形発生装置。

【請求項5】 第1のディジタルコンパレータの一致信号にてアップダウンカウンタの内容を0にクリアし、ク 50

2

リア状態を一定期間保持後、アップダウンカウンタの再動作、または、第1のディジタルコンパレータの一致信号にてアップダウンカウンタのクリア状態保持中に外部から入力される同期制御信号によりアップダウンカウンタの内容が良定値以内かつ外部から入力される同期制御信号によりアップダウンカウンタの内容を0にクリア後アップダウンカウンタの再動作のいずれかを行うスレーブ処理手段を備えた請求項4記載のディジタル三角波波形発生装置。【請求項6】 データが書き換え可能なレジスタで外部から入力される同期制御入力信号の入力有効/無効のしきい値を保持する第3のレジスタと、アップダウンカウンタの内容が前記第3のレジスタと一致したことを検出

から入力される同期制御入力信号の入力有効/無効のしきい値を保持する第3のレジスタと、アップダウンカウンタの内容が前記第3のレジスタと一致したことを検出する第3のディジタルコンパレータと、前記アップダウンカウンタがカウントダウン動作時に前記第3のディジタルコンパレータの一致信号により"H"レベルを保持し前記アップダウンカウンタの内容が0にクリア後カウント動作を始めると"L"レベルを保持する第1のデータ保持手段と、前記第1のデータ保持手段の出力が

"H"レベルの期間に外部から入力される同期制御入力 信号が"L"から"H"に変化すると前記アップダウン カウンタの内容を0にするため一時 "L" レベルを保持 する第2のデータ保持手段と、データが書き換え可能な レジスタでカウント動作停止数を保持する第4のレジス タと、一定の周波数で発振するソースクロックをカウン トしてカウントダウン動作およびデータプリセット信号 にてカウンタ内容を前記第4のレジスタの値にプリセッ ト可能なプリセッタブルダウンカウンタと、前記プリセ ッタブルダウンカウンタの内容が0と一致したことを検 出する第4のディジタルコンパレータと、第1のディジ タルコンパレータの一致信号により "H" から "L" に 変化かつ保持し、前配第4のレジスタに保持されたカウ ント動作停止数だけソースクロックを前記プリセッタブ ルダウンカウンタでカウントし、前記第4のディジタル コンパレータの一致信号により "H" レベルを保持する 第3のデータ保持手段と、第2のデータ保持手段の出力 と第3のデータ保持手段の出力よりアップダウンカウン タを 0 にするためのカウントクリア信号を出力するクリ ア信号発生手段からなるスレーブ処理手段を備えた請求 項4または請求項5記載のディジタル三角波波形発生装 置。

【請求項7】 第1のディジタルコンバレータの一致信号と第2のディジタルコンバレータの一致信号より同期制御信号を生成するホスト処理手段と、外部から入力される同期制御信号により前記アップダウンカウンタの動作を制御するスレーブ処理手段とを備えたディジタル三角波波形発生装置を複数同時に使用する際、1つのホスト処理手段に対して他の複数のスレーブ処理手段を並列に接続する請求項1,2,3,4,5,6のいずれか1項に記載のディジタル三角波波形発生装置およびディジ

タル三角波波形発生システム。

【請求項8】 第1のディジタルコンパレータの一致信 号と第2のディジタルコンパレータの一致信号より同期 制御信号を生成するホスト処理手段と、外部から入力さ れる同期制御信号により前記アップダウンカウンタの動 作を制御するスレーブ処理手段とを備えたディジタル三 角波波形発生装置を複数同時に使用する際、1つのホス ト処理手段に対して他のスレーブ処理手段1つを接続 し、とのスレーブ処理手段とペアになっているホスト処 理手段とさらに他のスレーブ処理手段1つとを接続する 10 ように前記ディジタル三角波波形発生装置を直列に接続 する請求項1,2,3,4,5,6のいずれか1項に記 載のディジタル三角波波形発生装置およびディジタル三 角波波形発生システム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ACサーボコント ローラ等における三相電動機PWM制御装置のディジタ ル三角波波形発生装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】近年、ACサーボコントローラ等の電動 機制御装置のディジタル化が進んでおり、これに伴い三 相電動機のPWM制御装置においてPWM波形発生に使 用される三角波波形発生装置もディジタル化に対応すべ く手段が考案されている。

【0003】図9は従来のディジタル三角波波形発生装 置の代表例である。以下、その構成について図9を参照 しながら説明する。

【0004】図9に示すようにソースクロック80をカ ウントしカウントアップ動作とカウントダウン動作をカ ウント方向切換信号81にて切換可能なアップダウンカ ウンタ70と、マイコンにより書き換え可能なレジスタ でカウントアップの最大値を保持する第1のレジスタ7 1と、アップダウンカウンタ70の内容が"0"と一致 したことを検出する第1のディジタルコンパレータ72 と、アップダウンカウンタ70の内容が第1のレジスタ 71と一致したことを検出する第2のディジタルコンパ レータ73と、第1のディジタルコンパレータ72の一 致信号83にてカウント方向切換信号81をカウントア 一致信号84にてカウントダウン動作に切換動作するカ ウント方向切換手段74と、第1のディジタルコンパレ ータ72の一致信号83と第2のディジタルコンパレー タ73の一致信号84との論理和出力を行うOR素子7 5から構成されている。

【0005】図10は、図9の動作概要を示す図であ り、第1のディジタルコンパレータ72の出力83と第 2のディジタルコンパレータ73の出力84に応じてカ ウント方向切換信号81が変化し、0から第1のレジス タ値までのアップダウン動作を繰り返し行う。

【0006】図11は、図9のディジタル三角波波形発 生装置を三相電動機の電動機制御に用いた場合の構成例 であり、電動機を制御する指令やフィードバック情報を 処理する制御処理手段90と、制御処理手段90からの 情報を演算するマイコン91と、図9の構成からなるデ ィジタル三角波波形発生装置92と、三相PWM信号発 生手段93と、電動機96に電力供給するためのスイッ チング手段94と、電動機96に供給する電流を検出す る電流検出手段95からなる。

【0007】図12は、図11における動作波形例であ り、U指令101, V指令102, W指令103は三相 PWM信号発生手段に入力される指令、COMPU, C OMPV, COMPWは前記U指令101, V指令10 2, ₩指令103とディジタル三角波波形発生装置92 の出力82とをディジタル的に大小比較しカウントデー タより指令が大きいまたは等しい場合"H", カウント データより指令が小さい場合"L"となる波形、PWM U104, PWMV105, PWMW106は前記CO MPU, COMPV, COMPWの立ち下がり変化に対 20 して一定時間の遅延Tdを付加した波形、*PWMU1 07, *PWMV108, *PWMW109は前記CO MPU、COMPV、COMPWを論理反転し、かつと の信号の立ち下がり変化に対して一定時間の遅延Tdを 付加した波形である。

【0008】信号検出タイミング85は、カウントデー タ82の頂点すなわちカウントデータ82の値が"0" 値もしくはレジスタ71が保持する値と一致したときに 出力される信号であり、PWMU104, PWMV10 5, PWMW106および*PWMU107, *PWM 30 V108, *PWMW109の信号変化と基本的に信号 が重ならないタイミング関係にある。

【0009】三相電動機のフィードバック制御において は、まず、図11に示すディジタル三角波波形発生装置 92の出力である信号検出タイミング85によって位 置、速度あるいは電流制御に必要なアナログまたはディ ジタル情報を制御処理手段90で検出し、電動機に電力 供給するためマイコン91による演算により三相PWM 信号発生手段93に入力するPWM指令 U指令10 1, V指令102, W指令103を生成し、U指令10 ップ動作に、また第2のディジタルコンパレータ73の 40 l, V指令102, W指令103とディジタル三角波波 形発生装置92の出力であるカウントデータ82との比 較によりPWM信号であるPWMU104, PWMV1 05, PWMW106および*PWMU107, *PW MV108, *PWMW109を生成し、さらにこの信 号をもとに電動機96に電力供給するためのスイッチン グ手段94を介して三相電動機に電力供給が行われる。 以後、信号検出タイミング85が出力される毎に制御指 令情報やフィードバック情報が取り込まれ上記が繰り返 される。

50 【0010】 このように、信号検出タイミング85とP

6

5

WM信号であるPWMU104、PWMV105、PWMW106 および*PWMU107、*PWMV108、*PWMW109の信号変化は基本的に信号が重ならないタイミング関係にあり、従って各種制御信号を検出する制御処理手段90はPWM信号にもとづきスイッチング手段94から発生する電気ノイズの影響を受けないよう考慮されている。

[0011]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従来の構成では、電動機の制御装置を単体で構成する範囲 10 では各種制御信号を検出する制御処理手段90はPWM信号にもとづきスイッチング手段94から発生する電気ノイズの影響を受けない構成であるが、制御装置を複数ならべて構成する場合は、他の制御装置の制御処理手段90と別の制御装置のPWM信号、即ちスイッチング手段94から発生する電気ノイズとはタイミング関係が無関係なため電気ノイズの影響を受ける可能性があり、特に制御処理手段90で処理する内容としてアナログ電圧からディジタル電圧への変換処理の場合、ノイズを誤って検出しアナログからディジタル変換してしまい、電動 20 機の誤動作が生じる恐れがある。

【0012】本発明は上記従来の課題を解決するもので、装置を複数同時に使用しても相互干渉の発生しないディジタル三角波波形発生装置およびディジタル三角波波形発生システムを提供することを目的とする。

[0013]

(課題を解決するための手段)上記の課題を解決するた めに本発明は、一定の周波数で発振するソースクロック をカウントしカウントアップ動作とカウントダウン動作 をカウント方向切換信号にて切換可能およびカウントク 30 リア信号にてカウント内容を0にクリア可能なアップダ ウンカウンタと、データが書き換え可能なレジスタでカ ウントアップの最大値を保持する第1のレジスタと、前 記アップダウンカウンタの内容が0と一致したことを検 出する第1のディジタルコンパレータと、前記アップダ ウンカウンタの内容が前記第1のレジスタと一致したこ とを検出する第2のディジタルコンパレータと、前記カ ウント方向切換信号を前記第1のディジタルコンパレー タの一致信号にてカウントアップ動作に、また前記第2 のディジタルコンパレータの一致信号にてカウントダウ ン動作に切換動作するカウント方向切換手段と、前記第 1のディジタルコンバレータの一致信号と第2のディジ タルコンバレータの一致信号より同期制御信号を生成す るホスト処理手段と、外部から入力される同期制御信号 により前記アップダウンカウンタの動作を制御するスレ ーブ処理手段を備えたものである。

【0014】上記手段によって、電動機の制御装置を複数使用した場合でもディジタル三角波波形発生装置における三角波波形は、複数装置間においてタイミングの同期を得ることができ、単体使用時と同一の使用環境が実 50

現できる。

[0015]

[発明の実施の形態]上記課題を解決するために本発明 は、一定の周波数で発振するソースクロックをカウント しカウントアップ動作とカウントダウン動作をカウント 方向切換信号にて切換可能およびカウントクリア信号に てカウント内容を0 にクリア可能なアップダウンカウン タと、データが書き換え可能なレジスタでカウントアッ プの最大値を保持する第1のレジスタと、前記アップダ ウンカウンタの内容が0と一致したことを検出する第1 のディジタルコンパレータと、前記アップダウンカウン タの内容が前記第1のレジスタと一致したことを検出す る第2のディジタルコンパレータと、前記カウント方向 切換信号を前記第1のディジタルコンパレータの一致信 号にてカウントアップ動作に、また前記第2のディジタ ルコンパレータの一致信号にてカウントダウン動作に切 換動作するカウント方向切換手段と、前記第1のディジ タルコンパレータの一致信号と第2のディジタルコンパ レータの一致信号より同期制御信号を生成するホスト処 理手段を備えたディジタル三角波波形発生装置である。 【0016】また、第1のディジタルコンパレータの一 致信号もしくは第2のディジタルコンパレータの一致信 号のいずれか一方を同期制御出力信号として出力するホ スト処理手段を備えたディジタル三角波波形発生装置で

【0017】また、データが書き換え可能なレジスタで一致信号出力選択値を保持する第2のレジスタと前記第2のレジスタにより第1のディジタルコンパレータの一致信号もしくは第2のディジタルコンパレータの一致信号のいずれか一方を同期制御出力信号として出力する第1のセレクタからなるホスト処理手段を備えたディジタル三角波波形発生装置である。

【0018】また、一定の周波数で発振するソースクロ ックをカウントしカウントアップ動作とカウントダウン 動作をカウント方向切換信号にて切換可能およびカウン トクリア信号にてカウント内容をOにクリア可能なアッ ブダウンカウンタと、データが書き換え可能なレジスタ でカウントアップの最大値を保持する第1のレジスタ と、前記アップダウンカウンタの内容が0と一致したこ とを検出する第1のディジタルコンパレータと、前記ア ップダウンカウンタの内容が前記第1のレジスタと一致 したことを検出する第2のディジタルコンパレータと、 前記カウント方向切換信号を前記第1のディジタルコン パレータの一致信号にてカウントアップ動作に、また前 記第2のディジタルコンパレータの一致信号にてカウン トダウン動作に切換動作するカウント方向切換手段と、 外部から入力される同期制御信号により前記アップダウ ンカウンタの動作を制御するスレーブ処理手段を備えた ディジタル三角波波形発生装置である。

0 【0019】また、第1のディジタルコンパレータの一

致信号にてアップダウンカウンタの内容を0 にクリア し、クリア状態を一定期間保持後、アップダウンカウン タの再動作、または、第1のディジタルコンパレータの 一致信号にてアップダウンカウンタのクリア状態保持中 に外部から入力される同期制御信号によりアップダウン カウンタの再動作、または、アップダウンカウンタの内 容が設定値以内かつ外部から入力される同期制御信号に よりアップダウンカウンタの内容を0にクリア後アップ ダウンカウンタの再動作のいずれかを行うスレーブ処理 手段を備えたディジタル三角波波形発生装置である。

【0020】また、データが書き換え可能なレジスタで 外部から入力される同期制御入力信号の入力有効/無効 のしきい値を保持する第3のレジスタと、アップダウン カウンタの内容が前記第3のレジスタと一致したことを 検出する第3のディジタルコンパレータと、前記アップ ダウンカウンタがカウントダウン動作時に前記第3のデ ィジタルコンパレータの一致信号により"H"レベルを 保持し前記アップダウンカウンタの内容が0 にクリア後 カウント動作を始めると"L"レベルを保持する第1の データ保持手段と、前記第1のデータ保持手段の出力が 20 "H"レベルの期間に外部から入力される同期制御入力 信号が "L" から "H" に変化すると前記アップダウン カウンタの内容を0にするため一時"L"レベルを保持 する第2のデータ保持手段と、データが書き換え可能な レジスタでカウント動作停止数を保持する第4のレジス タと、一定の周波数で発振するソースクロックをカウン トしてカウントダウン動作およびデータプリセット信号 にてカウンタ内容を前記第4のレジスタの値にプリセッ ト可能なプリセッタブルダウンカウンタと、前記プリセ 出する第4のディジタルコンパレータと、第1のディジ タルコンパレータの一致信号により "H" から "L" に 変化かつ保持し、前記第4のレジスタに保持されたカウ ント動作停止数だけソースクロックを前記プリセッタブ ルダウンカウンタでカウントし、前記第4のディジタル コンパレータの一致信号により "H" レベルを保持する 第3のデータ保持手段と、第2のデータ保持手段の出力 と第3のデータ保持手段の出力よりアップダウンカウン タを 0 にするためのカウントクリア信号を出力するクリ ア信号発生手段からなるスレーブ処理手段を備えたディ 40 ジタル三角波波形発生装置である。

【0021】また、第1のディジタルコンパレータの一 致信号と第2のディジタルコンパレータの一致信号より 同期制御信号を生成するホスト処理手段と、外部から入 力される同期制御信号により前記アップダウンカウンタ の動作を制御するスレーブ処理手段とを備えたディジタ ル三角波波形発生装置を複数同時に使用する際、1つの ホスト処理手段に対して他の複数のスレーブ処理手段を 並列に接続するディジタル三角波波形発生装置およびデ ィジタル三角波波形発生システムである。

【0022】さらに、第1のディジタルコンパレータの 一致信号と第2のディジタルコンパレータの一致信号よ り同期制御信号を生成するホスト処理手段と、外部から 入力される同期制御信号により前記アップダウンカウン タの動作を制御するスレーブ処理手段とを備えたディジ タル三角波波形発生装置を複数同時に使用する際、1つ のホスト処理手段に対して他のスレーブ処理手段1つを 接続し、このスレーブ処理手段とペアになっているホス ト処理手段とさらに他のスレーブ処理手段1つとを接続 10 するように前記ディジタル三角波波形発生装置を直列に 接続するディジタル三角波波形発生装置およびディジタ ル三角波波形発生システムである。

【0023】とのように、ディジタル三角波波形より同 期制御信号を得ることができる。また、ディジタル三角 波波形より2種類の同期制御信号を得ることができる。 【0024】また、ディジタル三角波波形より2種類の 同期制御信号の内、いずれか一方を選択し出力するとと

【0025】また、外部から入力される同期制御信号に よりディジタル三角波波形を生成することができる。

【0026】また、ディジタル三角波の発生を三角波カ ウンタが"0"値にて一時停止し一定時間経過後に波形 再生成、もしくはディジタル三角波の発生を三角波カウ ンタが"0"値にて一時停止し外部から入力される同期 制御信号によりディジタル三角波波形を再生成、もしく はディジタル三角波の発生途中で外部から入力される同 期制御信号により三角波カウンタの値を"0"にした後 ディジタル三角波波形を再生成することができる。

【0027】また、ディジタル三角波の発生途中で外部 ッタブルダウンカウンタの内容が0と一致したことを検 30 から入力される同期制御信号により三角波カウンタの値 を"0"にした後ディジタル三角波波形を再生成する際 の同期制御信号の入力有効範囲の設定およびディジタル 三角波の発生を三角波カウンタが"0"値にて一時停止 し一定時間経過後に波形再生成する際の停止時間の設定 をすることができる。

> 【0028】また、ディジタル三角波波形発生装置を並 列に接続することにより複数間での三角波波形発生タイ ミングを同時に同期を取ることができる。

[0029] さらに、ディジタル三角波波形発生装置を 直列に接続することにより複数間での三角波波形発生タ イミングをずらしながら同期を取ることができる。

[0030]

ができる。

【実施例】以下本発明の実施例について、図面を参照し て説明する。

【0031】図1は本発明の一実施例におけるディジタ ル三角波波形発生装置の構成を示す図で、従来例と同じ ものについては同じ番号を付す。

【0032】図1に示すようにソースクロック80をカ ウントしカウントアップ動作とカウントダウン動作をカ 50 ウント方向切換信号81にて切換可能なアップダウンカ

ウンタ70と、マイコンにより書き換え可能なレジスタ でカウントアップの最大値を保持する第1のレジスタ7 1と、アップダウンカウンタ70の内容が"0"と一致 したことを検出する第1のディジタルコンパレータ72 と、アップダウンカウンタ70の内容が第1のレジスタ 71と一致したことを検出する第2のディジタルコンパ レータ73と、第1のディジタルコンパレータ72の一 致信号83にてカウント方向切換信号81をカウントア ップ動作に、また第2のディジタルコンパレータ73の 一致信号84にてカウントダウン動作に切換動作するカ 10 ウント方向切換手段74と、第1のディジタルコンパレ ータ72の一致信号83と第2のディジタルコンパレー タ73の一致信号84との論理和出力を行うOR素子7 5と、マイコンにより書き換え可能なレジスタを有し第 1のディジタルコンパレータ72の一致信号83と第2 のディジタルコンパレータ73の一致信号84から同期 制御出力信号11を出力するホスト処理手段1と、マイ コンにより書き換え可能なレジスタを有し外部から入力 される同期制御入力信号12とカウント方向切換信号8 1と第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83 20 とアップダウンカウンタ70のカウントデータ82から アップダウンカウンタ70のクリアを行うカウントクリ ア信号13を出力するスレーブ処理手段2から構成され ている。

[0033]以下図2および図3によりホスト処理手段 1およびスレーブ処理手段2について説明する。

【0034】図2は図1におけるホスト処理手段1の構成を示す図で、マイコンにより書き換え可能なレジスタで第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83と第2のディジタルコンパレータ73の一致信号84を切 30換える設定を保持する第2のレジスタ21と、第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83と第2のディジタルコンパレータ73の一致信号84を切換え同期制御出力信号11を出力する第1のセレクタ22から構成されている。

【0035】図3は図1におけるスレーブ処理手段2の構成を示す図で、マイコンにより書き換え可能なレジスタで外部から入力される同期制御入力信号の入力有効/無効のしきい値を保持する第3のレジスタ23と、アップダウンカウンタの内容82が前記第3のレジスタとー 40致したことを検出する第3のディジタルコンパレータ24と、カウント方向切換信号81により前記アップダウンカウンタがカウントダウン動作時に前記第3のディジタルコンパレータの一致信号41により"H"レベルを保持し前記アップダウンカウンタの内容が0にクリア後カウント動作を始めると"L"レベルを保持する第1のデータ保持手段25と、前記第1のデータ保持手段の出力42が"H"レベルの期間に外部から入力される同期制御入力信号12が"L"から"H"に変化すると前記アップダウンカウンタの内容を0にするため一時"L"50

レベルを保持する第2のデータ保持手段26と、データ が書き換え可能なレジスタでカウント動作停止数を保持 する第4のレジスタ28と、一定の周波数で発振するソ ースクロック80をカウントしてカウントダウン動作お よびデータプリセット信号44にてカウンタ内容を前記 第4のレジスタの値にプリセット可能なプリセッタブル ダウンカウンタ29と、前記プリセッタブルダウンカウ ンタの内容45が0と一致したことを検出する第4のデ ィジタルコンパレータ30と、第1のディジタルコンパ レータの一致信号83により "H" から "L" に変化か つ保持し、前記第4のレジスタ28に保持されたカウン ト動作停止数だけソースクロック80を前記プリセッタ ブルダウンカウンタ29でカウントし、前記第4のディ ジタルコンパレータ30の一致信号46により"H"レ ベルを保持する第3のデータ保持手段27と、第2のデ ータ保持手段の出力43と第3のデータ保持手段の出力 44よりアップダウンカウンタを0にするためのカウン トクリア信号13を出力するクリア信号発生手段31か ら構成されている。

【0036】次にホスト処理手段1およびスレーブ処理 手段2の動作について図4および図5,図6,図7により説明する。

【0037】図4はホスト処理手段1の動作およびスレーブ処理手段2との関係を示す図であり、ディジタル三角波波形発生装置をX、Yの2台使用した動作例である。Xをホスト側、Yをスレーブ側とし、X側ではアップダウンカウンタの内容82が0もしくは最大値のポイント即ち、第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83と第2のレジスタで保持する設定により第1のセレクタ22で選択して出力を行い、第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83を選択した場合11

(a) 信号が出力され、第2のディジタルコンパレータ 73の一致信号84を選択した場合11(b)信号が出力される。

【0038】一方Y側では、前記同期制御出力信号として出力された11(a)信号、または11(b)信号を同期制御入力信号として12(a)信号、または12

(b) 信号として受信し、スレーブ処理手段2を介して 12(a) 信号が同期制御入力信号の場合スレーブ

(a) に示すディジタル三角波波形生成を、12(b) 信号が同期制御入力信号の場合スレーブ(b) に示すディジタル三角波波形生成を行う。このようにして複数間でのディジタル三角波波形の生成同期化を行う。

【0039】次に、スレーブ処理手段2の動作について 説明する。図5は図3のスレーブ処理手段2において同 期制御入力信号12が全く入力されないもしくは入力有 効範囲内で入力されない場合の動作図であり、この場合 アップダウンカウンタ70はカウントデータ82が0に 50 なった時点でこの状態を保持し第4のレジスタ28に保 持される待ち時間が経過後、再びカウント動作を再開す る実施例である。

【0040】まず、第3のディジタルコンパレータ24 にて第3のレジスタ23に保持されたしきい値とアップ ダウンカウンタのカウントデータ82との一致検出を行 い一致信号41を出力し、カウント方向切換信号81が "H"レベルすなわちカウントダウン動作時の前記一致 信号41により同期制御入力信号を入力有効として第1 のデータ保持手段25の出力42を"H"レベルに保持 ンタの内容が0になった後カウント動作を始めると

"L"レベルが保持され以降同期制御入力信号が入力さ れても無効扱いとなる。

【0041】次に第2のデータ保持手段26では、前記 同期制御入力の有効を示す信号42が "H" にもかかわ らず同期制御入力信号12が入力されないため第2のデ ータ保持手段26は出力43として"H"を保持する。

【0042】次にアップダウンカウンタの内容が0にな ると第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83 27の出力44は"H"から"L"に変化し、同時にプ リセッタブルダウンカウンタ29は第4のレジスタで保 持している値をデータプリセットする動作からソースク ロック80をカウントする動作へ切換わる。

【0043】同時にクリア信号発生手段31は前記第2 のデータ保持手段26の出力43と第3のデータ保持手 段27の出力44よりアップダウンカウンタ70のカウ ントクリア信号13として"L"を出力し、クリア状態 にする。

【0044】次にプリセッタブルダウンカウンタ29の カウントデータ45が0になり第4のディジタルコンパ レータにて一致信号46を検出すると第3のデータ保持 手段27の出力44は"L"から"H"に変化し、プリ セッタブルダウンカウンタ29はカウント動作からデー タプリセット動作へ切換わる。

【0045】同時にクリア信号発生手段31は前記第2 のデータ保持手段26の出力43と第3のデータ保持手 段27の出力44よりアップダウンカウンタ70のカウ ントクリア信号 13 として "H" を出力し、カウント状 態にする。

[0046] このようにして外部から入力される同期制 御入力信号が入力されない場合、第1のディジタルコン パレータの一致信号にてアップダウンカウンタの内容を 0にクリアし、クリア状態を一定期間保持後、アップダ ウンカウンタの再動作によりディジタル三角波波形の生 成を行う。

【0047】図6は図3のスレーブ処理手段2において アップダウンカウンタがクリア保持中に同期制御入力信 号12が入力される場合の動作図であり、この場合アッ

た時点でとの状態を保持し同期制御入力信号により再び

【0048】まず、図5の動作と同様にして第3のディ ジタルコンパレータ24と第3のレジスタ23とアップ ダウンカウンタのカウントデータ82とカウント方向切 換信号81により同期制御入力信号を入力有効として第 1のデータ保持手段25の出力42を"H"レベルに保 持する。 ととで第2のデータ保持手段26では、前記同 期制御入力の有効を示す信号42が "H" にもかかわら する。この保持された"H"レベルはアップダウンカウ 10 ず同期制御入力信号 1 2 の入力がないため第2のデータ 保持手段26は出力43として"H"を保持する。

カウント動作を再開する実施例である。

【0049】次にアップダウンカウンタの内容が0にな ると第1のディジタルコンパレータ72の一致信号83 が "H"となり、この信号により第3のデータ保持手段 27の出力44は"H"から"L"に変化し、同時にプ リセッタブルダウンカウンタ29は第4のレジスタで保 持している値をデータプリセットする動作からソースク ロック80をカウントする動作へ切換わる。

【0050】同時にクリア信号発生手段31は前記第2 が"H"となり、この信号により第3のデータ保持手段(20)のデータ保持手段26の出力43と第3のデータ保持手 段27の出力44よりアップダウンカウンタ70のカウ ントクリア信号 I 3 として "L" を出力し、クリア状態 にする。

> 【0051】次にプリセッタブルダウンカウンタ29の 出力45が0になる前に外部より同期制御入力信号12 が "L" から "H" に変化すると第2のデータ保持手段 26は前記アップダウンカウンタ70の内容を0にする ため一時"L"レベルを保持する。このときクリア信号 発生手段31は前記第2のデータ保持手段26の出力4 3と第3のデータ保持手段27の出力44よりアップダ ウンカウンタ70の動作を0保持からカウント動作に切 り換えるためカウントクリア信号 13として "H" を出 力し、カウント状態にする。

> 【0052】 このようにしてアップダウンカウンタが0 を保持中に外部から同期制御入力信号が入力された場 合、同期制御入力信号が入力された時点でアップダウン カウンタの再動作によりディジタル三角波波形の生成を 行う。

【0053】図7は図3のスレーブ処理手段2において 40 アップダウンカウンタ70の内容がレジスタで保持され る同期制御入力信号の入力有効範囲内で同期制御入力信 号12が入力される場合の動作図であり、この場合、同 期制御入力信号を受信した時点でアップダウンカウンタ 70を一旦クリアし再びカウント動作を再開する実施例 である。

【0054】まず、図5の動作と同様にして第3のディ ジタルコンパレータ24と第3のレジスタ23とアップ ダウンカウンタのカウントデータ82とカウント方向切 換信号81により同期制御入力信号を入力有効として第 プダウンカウンタ70はカウントデータ82が0になっ 50 1のデータ保持手段25の出力42を "H" レベルに保

14

持する。

【0055】次にアップダウンカウンタの内容が0にな る前に外部より同期制御入力信号12が"L"から

"H"に変化すると第2のデータ保持手段26は前記ア ップダウンカウンタ70の内容を0にするため一時 "L"レベルを保持する。

【0056】とのときクリア信号発生手段31は前記第 2のデータ保持手段26の出力43と第3のデータ保持 手段27の出力44よりアップダウンカウンタ70のカ ウントクリア信号13として一時 "L" を出力しカウン 10 図 タを一旦クリア後、カウント動作を再開する。

【0057】このようにしてアップダウンカウンタの内 容がレジスタで保持される同期制御入力信号の入力有効 範囲内で同期制御入力信号が入力された場合、同期制御 入力信号を受信した時点でアップダウンカウンタを一旦 クリアし再びカウント動作を再開しディジタル三角波波 形の生成を行う。

【0058】図8は本発明におけるディジタル三角波波 形発生装置60を三相電動機の制御装置61に用い、複 数接続する一実施例の構成を示す図である。

【0059】図8(a)は1つのディジタル三角波波形 発生装置60をホスト側として同期制御出力信号11を 出力し、他はすべてスレーブ側として前記ホスト側から の同期制御出力信号11を同期制御入力信号12として 使用した並列接続の実施例であり、ディジタル三角波波 形生成はホスト側を基準に同じタイミングで生成同期を 行うシステムである。

【0060】図8(b)は図(a)に対して直列接続の 実施例であり、ディジタル三角波波形生成は一番先頭に 位置するディジタル三角波波形発生装置を基準にして少 30 しずつタイミングをずらして生成同期を行うシステムで ある。

[0061]

【発明の効果】上記の実施例から明らかなように本発明 は、電動機の制御装置を複数使用した場合でもディジタ ル三角波波形発生装置における三角波波形は、複数装置 間においてタイミングの同期を得ることができ、アナロ グ情報およびディジタル情報の各種制御信号を検出する 制御処理手段において、PWM信号にもとづきスイッチ ング手段から発生する電気ノイズに対して相互干渉など 40 の影響を受けない信号検出が実現でき、ディジタル三角 波波形発生装置を用いた電動機制御装置の信頼性向上を 図ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例のディジタル三角波波形発生装

置の構成図

- 【図2】本発明の実施例のホスト処理手段の構成図
- 【図3】本発明の実施例のスレーブ処理手段の構成図
- 【図4】本発明の実施例のホスト処理手段の動作説明図
- 【図5】本発明の実施例のスレーブ処理手段の動作説明
- 【図6】本発明の実施例のスレーブ処理手段の動作説明
- 【図7】本発明の実施例のスレーブ処理手段の動作説明

- 【図8】本発明の実施例のディジタル三角波波形発生装 置の接続構成図
- 【図9】従来のディジタル三角波波形発生装置の構成図 【図10】従来のディジタル三角波波形発生装置の動作 説明図
- 【図11】一般的な三相電動機制御装置の構成図
- 【図12】一般的な三相電動機制御装置の動作説明図 【符号の説明】
- 1 ホスト処理手段
- 20 2 スレーブ処理手段
 - 21 第2のレジスタ
 - 22 第1のセレクタ
 - 23 第3のレジスタ
 - 24 第3のディジタルコンパレータ
 - 25 第1のデータ保持手段
 - 26 第2のデータ保持手段
 - 27 第3のデータ保持手段
 - 28 第4のレジスタ
 - プリセッタブルダウンカウンタ
 - 30 第4のディジタルコンパレータ
 - 31 クリア信号発生手段
 - 70 アップダウンカウンタ
 - 71 第1のレジスタ
 - 72 第1のディジタルコンパレータ
 - 73 第2のディジタルコンパレータ
 - 74 カウント方向切換手段
 - 75 OR 表子
 - 90 制御処理手段
 - 91 マイコン
 - 92 ディジタル三角波波形発生装置
 - 93 三相PWM信号発生手段
 - 94 スイッチング手段
 - 95 電流検出手段
 - 96 三相電動機

[図1]

|--ホスト処理手段 | 2・--スレープ処理手段 | 1 --同期制御出力信号 | 12---同期制御入力信号

13…カウントクリア信号 70…アップダウンカウンタ

マイコン

スレープ(b)

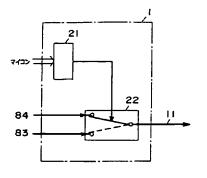
7!---第1のレジスト 72--第1のディジタルコンバレータ 73…第2のディジタルコンバレータ 74…ガント方向切換手段 80…ソースクロック 8|…ガント方向切換信号 82…カントデータ

82 II (a) II(b) I2(a) Y

[図4]

[図2]

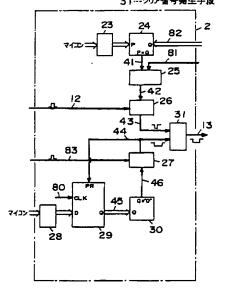
21---第2のレジスタ 22--第1のセレクタ



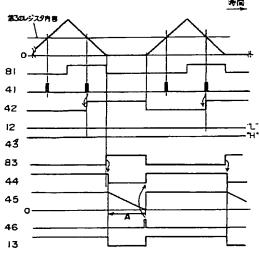
[図3]

23…第3のレジスタ
24…第3のディジタルコンパレータ
25…第1のデータ保持手段
26…第2のデータ保持手段
27…第3のデータ保持手段
28…第4のレジスタ
29…ブリセッケブルダウンカケンタ

29…ブルセッタブルダウンカケンタ 30…第4のディジタルエンパレータ 31…グルア信号発生手段

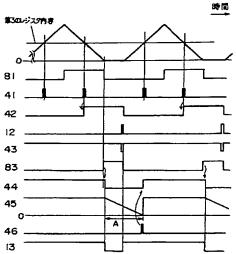




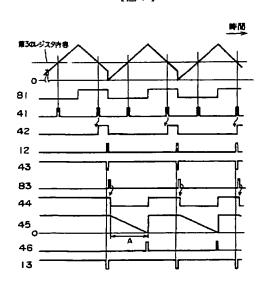


A: 第4のレジスタとブリセッタブル タヴンカフンタエよる達産タイマ時間

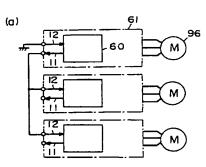
【図6】

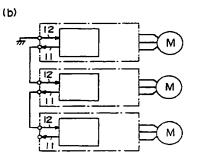


[図7]

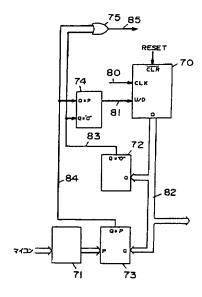


[図8]

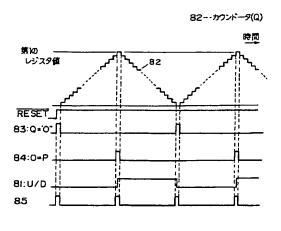








【図10】



【図12】

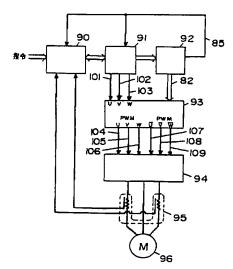
【図11】

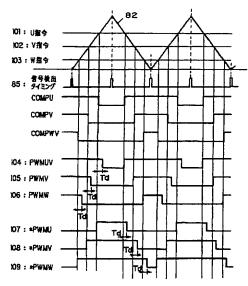
90---制御処理手段

91--マイコン

92---ディジタル三角波波形発生装置 93---三相PWM信号発生手段

94…スイッチング手段 95…電流検出手段





Td: 透笼時間

フロントページの続き

(72)発明者 磯村 宜典

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

Fターム(参考) 5H576 AA17 BB06 DD02 EE14 EE30

JJ03 JJ11 JJ12 JJ13 JJ17

JJ29